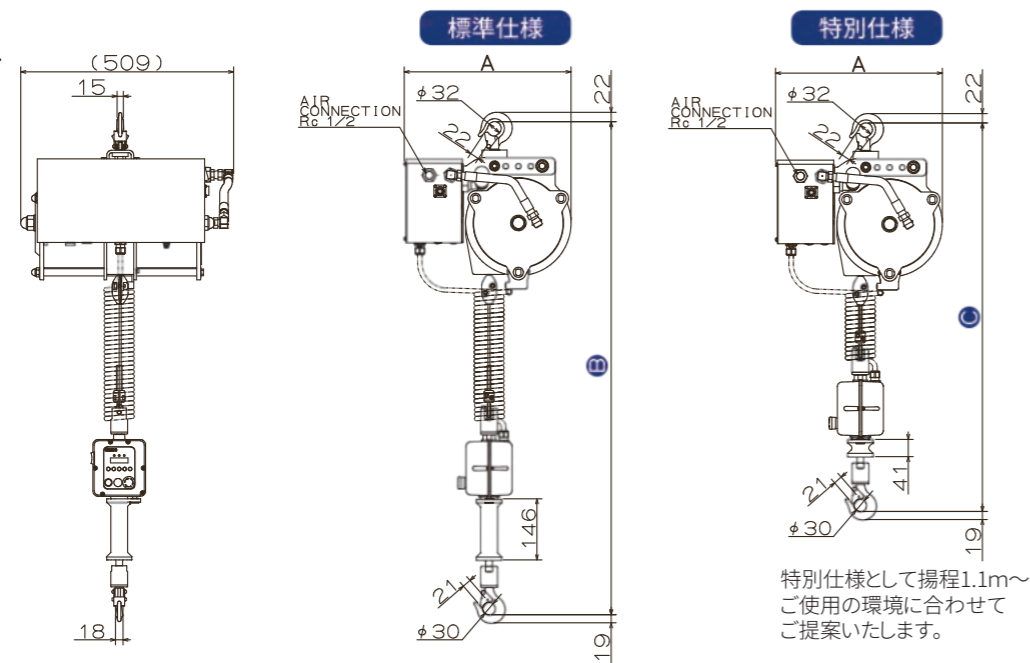


商品仕様・寸法図

型式	供給圧力 (MPa)	最大吊容量 (kg)	質量 (kg)	ワイヤロープ径 (mm)	揚程・寸法(mm)						
					A	B(標準仕様)		C(特別仕様)			
						揚程	MIN.	MAX.	揚程	MIN.	MAX.
EDB-50	0.4	20	42	φ4.76	378.5	1900	1135	3035	1100	885	1985
	0.5	30									
	0.6	40									
	0.7	50									
EDB-85	0.4	40	43	φ4.76	399	1900	1179	3079	1100	929	2029
	0.5	55									
	0.6	70									
	0.7	85									
EDB-130	0.4	61	50	φ4.76	452.5	1900	1235	3135	1100	985	2085
	0.5	84									
	0.6	107									
	0.7	130									

電源:電圧/AC100V、プラグ/2種プラグ+アース ※電源ケーブルは5mが標準で付属されます



レールシステムや治具などシステムでのご提案もいたしますのでご相談ください



ENDO

遠藤工業株式会社

〒959-1261 新潟県燕市秋葉町3丁目14番7号
ホームページアドレス <http://www.endo-kogyo.co.jp>

本社営業部 TEL:0256-62-5133 FAX:0256-62-5772
東京営業部 TEL:03-5295-3711 FAX:03-5295-3717
大阪営業部 TEL:06-6568-1571 FAX:06-6568-1573
名古屋営業所 TEL:052-253-6231 FAX:052-253-6240
九州営業所 TEL:092-412-5281 FAX:092-412-5280

※当カタログ記載の商品は性能向上の為、予告なく変更することがあります。
※当カタログの作成に際してあらゆる注意を払いましたが、弊社は誤記、脱漏に関して責任を負いません。

2021年10月印刷(1500)



ENDO

バランスメーカーの新世代の balancer



電気とエアを使った2つの操作で作業をアシスト

ワーク操作

ワークを直接バランス操作



吊り荷を直接ハンドリングして位置決め作業ができます。
エア駆動で滑らかな操作感が特徴です。

グリップ操作

グリップで昇降操作



グリップスイッチで吊り荷を昇降します。
重い荷重の持ち上げはグリップ操作で力いらず！

balancer でやりたい“あれ”も“これ”もまじかるくんが実現します

- 加工機へのワークの脱着
- 治具を使用した搬送
- 組立工程でのワークの位置決め
- 金型の交換作業

実際に使ってみました！

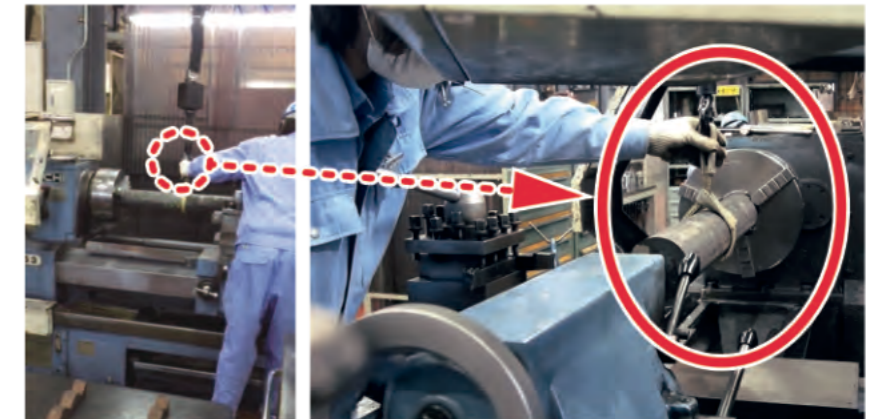
弊社の生産ラインでの使用例です。

商品の搬送作業



ワーク操作で治具をスムーズに装着しグリップ操作で持ち上げて運搬
完成品(約25kg)の搬送(梱包)作業。後に続く梱包箱に入れる作業もワーク操作で梱包用パッキンに位置合わせをし衝撃を与えずに商品を箱へ納めることができます。

旋盤へのワークのセッティング



ワーク操作で微細な調整を行いながらワークを旋盤に固定
ワーク操作で微細な位置調整を行えるため、インチング作業や重量物を支える必要性がなく作業者の負担軽減につながります。

安全でスムーズな作業をサポートします



電気やエアの供給が途絶えても吊り荷は急速落下しません。



ワーク操作とグリップ操作は自動で切り換わります。切り換え時には音とランプでお知らせ。(手動切替も設定できます)

まじかるくんの使用例は次頁より！



まじかるくん商品ページ



まじかるくん動画公開中 (YouTube)

まじかるくん
使用例
自動車部品
工場

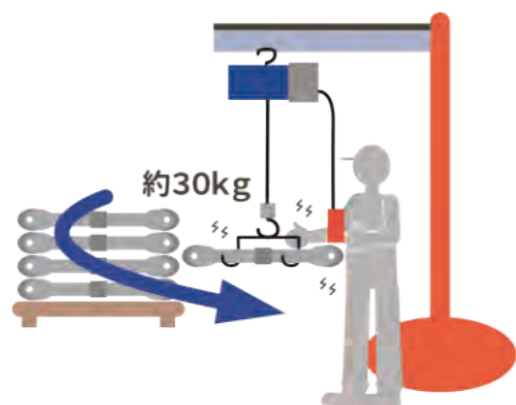
ワークを傷つせずに運びたい!

傷を付けたくないワークの搬送にはインチングいらずのまじかるくんが最適です。

従来の作業

電気ホイストでシャフトを吊り上げる

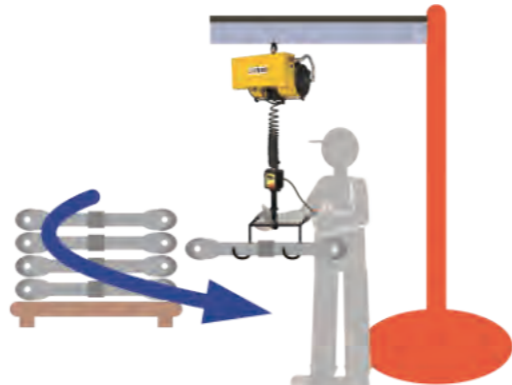
ワークを吊り上げる



ワークを傷つけないように丁寧なインチングと地切りが必要。

まじかるくん導入後

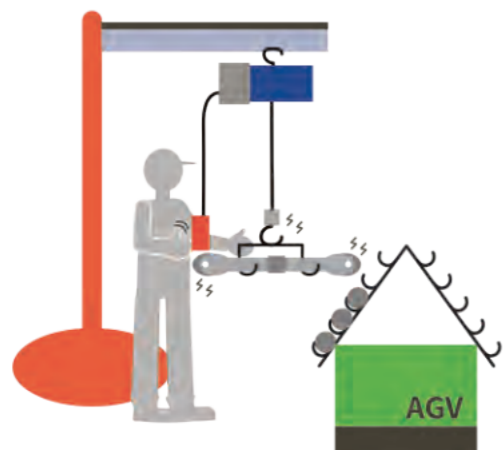
まじかるくんでシャフトを吊り上げる



治具を装着したらボタンワンプッシュで吊り上げ完了。インチングもいらない。

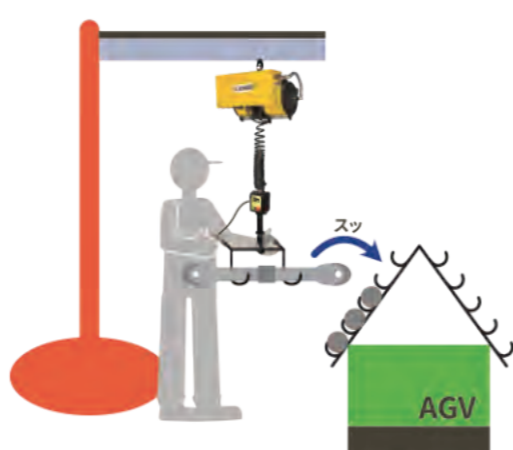
シャフトをラックに置く

ワークを着地させる



衝撃を与えないように少しずつインチングして荷下ろし。作業には慣れがある。

シャフトをラックに置く



手で運ぶ様な感覚でラックに置くことができる。ボタン操作は治具を外すときだけで慣れは不要。

まじかるくんの導入でワークに衝撃を与える心配が減り、慣れない作業でも同じ品質で作業ができるようになりました。

まじかるくん
使用例
ロール材の
搬送

スムーズに位置合わせの作業をしたい!

位置合わせの作業をまじかるくんがスムーズにサポートします。

従来の作業

治具を挿入して装着

治具の装着



治具を押しボタンで微調整しながら治具をワークに挿入する。

まじかるくん導入後

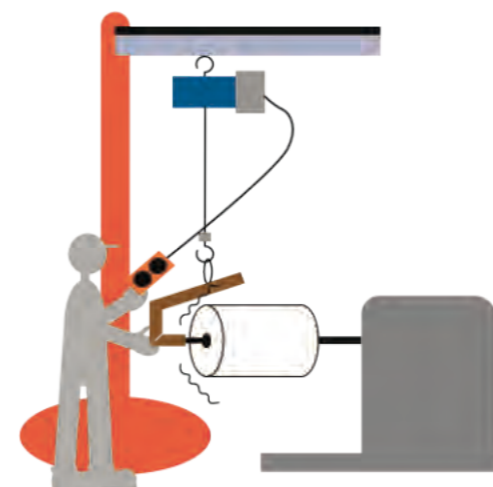
治具を挿入して装着



治具をダイレクトに動かして位置合わせをして挿入できる。機械の操作も不要。

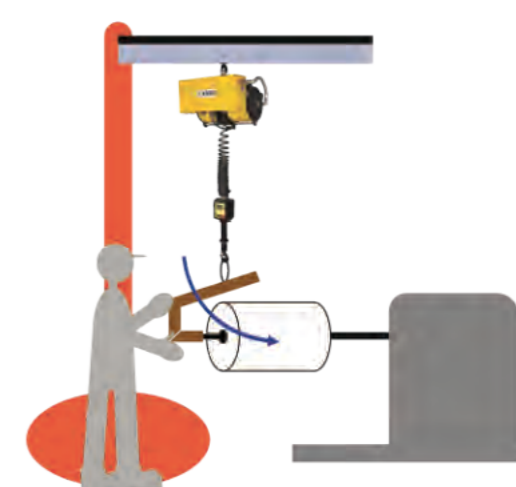
ロール材をシャフトに差し込む

位置合わせ



インチングしながら細かく位置合わせが必要。

ロール材をシャフトに差し込む



治具を手で直接微細に位置調整することができる。

まじかるくんの導入で位置合わせの微調整が簡単になりました。手作業の感覚で作業できるので作業もスムーズです。

まじかるくん
使用例
食品製造
工場

誰でも一人で作業できるようにしたい!

重量物を支えながらのコツのいる作業もまじかるくんなら安全に行えます。

従来の作業

手作業で攪拌機とタンクを分解する

攪拌機の分解



女性2人での重筋作業。労災や機械を落とすなどのリスクも大きい。

まじかるくん導入後

まじかるくんで攪拌機とタンクを分解する



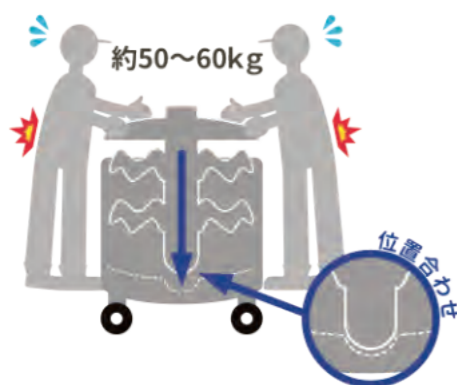
まじかるくんのサポートで重筋作業から解放され、1人でも安全に作業できるように。

洗浄



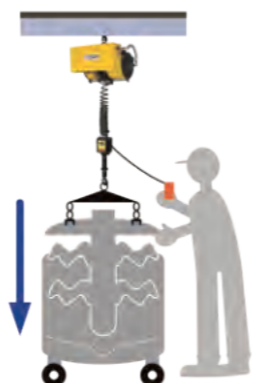
手作業で攪拌機とタンクを組み合わせる

攪拌機の組付け



攪拌機とタンクを組む時には位置合わせが必要でコツがいる。慣れた作業でないと効率が悪い。

まじかるくんで攪拌機とタンクを組み合わせる



攪拌機に手で触れて位置調整ができ、操作も簡単。慣れない作業でも1人で作業できる。

まじかるくんで作業者の負担が大幅に減り安全になりました。機械の操作も簡単なので作業員を選ばず1人で作業できます。

まじかるくん
使用例
エンジン部品
組立工場

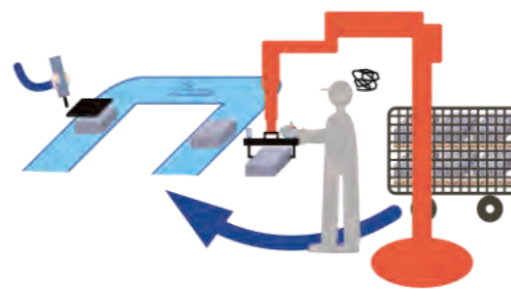
搬送作業を改善してタクトタイムを縮めたい!

扱いにくい機器で作業に時間がかかる工程をまじかるくんで改善します。

従来の作業

アーム式のエアバランサーでワークをラインに投入

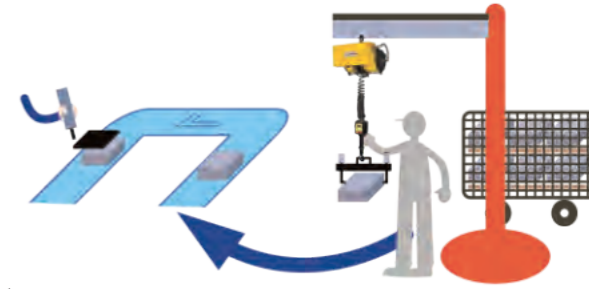
ワークの搬送 その1



動き出しが遅く時間のロスが大きい。上げと下げで速度が違うのもストレス。

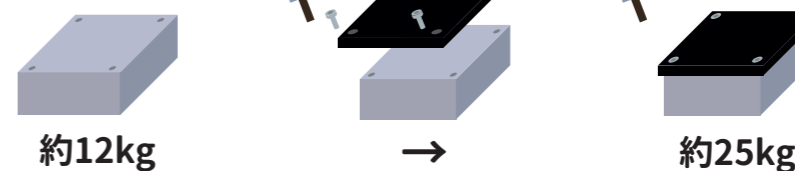
まじかるくん導入後

まじかるくんでワークをラインに投入



動き出しはスムーズで、上げでも下げでも同じ速度で作業できるようになった。

組立



ワークの搬送 その2

アーム式のエアバランサーで組上がったワークをAGVに乗せる



荷重が変わり投入の時とはまた違う速度感でタクトタイムも満たせない。結局手で運ぶことに。

まじかるくんで組上がったワークをAGVに乗せる



荷重が変わっても操作感や操作スピードは殆ど変わらず、目標のタクトも満たせる。

まじかるくんの導入でタクトタイムの短縮に成功しました。都度操作感が変わる作業員のストレスもありません。